

## Rappels et compléments d'algèbre linéaire

### Normes matricielles induites

Soit  $E_n = \mathbb{K}^n$  l'espace vectoriel sur le corps  $\mathbb{K}$  ( $\mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ ). Soit  $\|\cdot\|_E$  une norme vectorielle sur  $E_n$ . On note  $\mathcal{M}_{mn}(\mathbb{K})$  l'espace des matrices de taille  $m \times n$ . On appelle norme matricielle induite par (ou subordonnée à) la norme vectorielle  $\|\cdot\|_E$  l'application de  $\mathcal{M}_{mn}(\mathbb{K})$  dans  $\mathbb{R}^+$  définie par

$$\|A\| = \max_{\|x\|_{E_n}=1} \|Ax\|_{E_m}, \quad A \in \mathcal{M}_{mn}(\mathbb{K}).$$

**Exercice 1.** Montrer qu'une norme matricielle induite définit une norme dans l'espace vectoriel de matrices.

**Exercice 2.** Montrer que si  $\|\cdot\|$  est une norme induite, alors pour toute matrice  $A \in \mathcal{M}_{mn}(\mathbb{K})$ , on a

$$\|A\| = \max_{x \neq 0} \frac{\|Ax\|}{\|x\|} = \max_{0 \leq \|x\| \leq 1} \|Ax\|.$$

**Exercice 3.** Montrer que pour toute norme matricielle induite, on a

a)  $\|Ax\| \leq \|A\|\|x\|, \forall x \in E_n$  ;

b)  $\|AB\| \leq \|A\|\|B\|$ , pour toutes  $A \in \mathcal{M}_{mn}(\mathbb{K})$  et  $B \in \mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$ .

On considère dans  $E_n$ , les normes vectorielles suivantes

$$\|x\|_1 = \sum_{1 \leq i \leq n} |x_i|, \quad \|x\|_2 = \sqrt{\sum_{1 \leq i \leq n} |x_i|^2}, \quad \|x\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i|.$$

**Exercice 4.** Soient  $A \in \mathcal{M}_{mn}(\mathbb{R})$ ,  $U \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et  $V \in \mathcal{M}_m(\mathbb{R})$ , avec  $U$  et  $V$  unitaires (i.e.,  $\|Bx\|_2 = \|x\|_2, \forall x \in E_n$ ). Montrer que

$$\|VAU\|_2 = \|A\|_2.$$

avec  $\|\cdot\|_2$  la norme matricielle induite par la norme 2.

### Suites de matrices

**Exercice 5.** Soit  $B$  une matrice carrée. Montrer que les propositions suivantes sont équivalentes :

a)  $\lim_{k \rightarrow \infty} B^k = 0$  ;

b)  $\lim_{k \rightarrow \infty} B^k x = 0$  pour tout  $x \in E_n$  ;

c)  $\rho(B) < 1$  ;

d)  $\|B\| < 1$  pour au moins une norme matricielle subordonnée.

*Indication :* démarche a)  $\Rightarrow$  b)  $\Rightarrow$  c)  $\Rightarrow$  d)  $\Rightarrow$  a).

**Exercice 6.** Soit  $B$  une matrice carrée. Soit  $S_k = \sum_{l=0}^k B^l$  ( $B^0 = I_n$ ). Montrer que  $S_k$  converge vers  $(I_n - B)^{-1}$  si et seulement si  $\rho(B) < 1$ .

*Conditionnement d'une matrice et applications aux systèmes linéaires*

Soit  $A$  une matrice carrée inversible, le conditionnement de  $A$ , noté  $\text{Cond}(A)$ , est le nombre définie par

$$\text{Cond}(A) = \|A\| \|A^{-1}\|,$$

où  $\|\cdot\|$  une norme matricielle. On notera  $\text{Cond}_n(A)$  le conditionnement calculé avec la norme matricielle subordonnée  $\|\cdot\|_n$ ,  $n = 1, 2$  ou  $\infty$ .

**Exercice 7.** Soit  $A$  une matrice carrée réelle. Démontrer les propriétés suivantes :

- a)  $\text{Cond}(A) \geq 1$ ;
- b)  $\text{Cond}(A^{-1}) = \text{Cond}(A)$ ;
- c)  $\text{Cond}(\alpha A) = \text{Cond}(A)$ ,  $\alpha \in \mathbb{R}$ ;
- d) Si  $A$  est symétrique,  $\text{Cond}_2(A) = \frac{|\lambda_{\max}|}{|\lambda_{\min}|}$ ;
- e) Si  $P$  est une matrice orthogonale,  $\text{Cond}_2(PA) = \text{Cond}_2(A)$ .

(avec  $\lambda_{\max}$  et  $\lambda_{\min}$  la plus grande et la plus petite valeur propre de  $A$ ).

**Exercice 8.** Soient  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  une matrice carrée inversible et  $\vec{b}$  et  $\vec{\Delta b}$  deux vecteurs de  $\mathbb{R}^n$ . Soient  $\vec{x}$  et  $\vec{\hat{x}}$  les solutions des systèmes linéaires  $A\vec{x} = \vec{b}$  et  $A\vec{\hat{x}} = \vec{b} + \vec{\Delta b}$ , respectivement. On pose  $\vec{\Delta x} = \vec{\hat{x}} - \vec{x}$ . Montrer que

$$\frac{\|\vec{\Delta x}\|}{\|\vec{x}\|} \leq \text{Cond}(A) \frac{\|\vec{\Delta b}\|}{\|\vec{b}\|}.$$

**Exercice 9.** Soient

$$A = \begin{pmatrix} -0.1 & 1 \\ 0.11 & -1 \end{pmatrix}, \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} -2 \\ 2.1 \end{pmatrix}, \quad \vec{\Delta b} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0.04 \end{pmatrix}$$

Calculer les solutions exactes  $\vec{x}$  et  $\vec{\hat{x}}$  des systèmes  $A\vec{x} = \vec{b}$  et  $A\vec{\hat{x}} = \vec{b} + \vec{\Delta b}$ , respectivement. Comparer. Que peut-on dire du conditionnement de la matrice  $A$  ?